

УДК 519.852.55

ТЕОРЕМА О РЕШЕНИИ ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ ПОТОКАМИ ГАЗА В ЗАМКНУТОЙ ГАЗОТРАНСПОРТНОЙ СИСТЕМЕ С ДОПОЛНИТЕЛЬНЫМИ МЕТРИЧЕСКИМИ УСЛОВИЯМИ И РЕВЕРСИВНЫМИ ТРУБОПРОВОДАМИ

Снежин А.Н., Петров С.В.

ООО «Газпром развитие», Москва, e-mail: A.Snezhin@gpr.gazprom.ru,
S.Petrov@gpr.gazprom.ru

Наиболее актуальной и сложной проблемой, стоящей перед потоковыми комплексами, является задача о распределении потоков. При вводе ограничений пропускной способности и управляющих воздействий эта задача по определению становится задачей управления потоками, включающая в себя сразу несколько типов потоковых задач – транспортные задачи, задачи определения существования потока, задачи о поиске обобщенного потока и пр. В статье «Алгоритм управления распределением потоков газа в замкнутой газотранспортной системе» была представлена оригинальная математическая модель и реализующий ее метод расчета оптимального распределения потоков газа в сложной замкнутой системе газопроводов без учета значений ГИС. Также в ней была представлена полученная в ходе разработки метода теорема о решении на реверсивных дугах. В настоящей статье приводится доказательство выдвинутой теоремы и разбирается решение задачи управления распределением потока газа с реверсивными дугами и с учетом значений ГИС.

Ключевые слова: математическая модель; теорема; доказательство; распределение потоков газа; реверсивный газопровод; газо-измерительная станция (ГИС); газотранспортная система (ГТС); товарно-транспортная работа (ТТР)

THE THEOREM ON MANAGING OF GAS FLOWS IN CLOSED THE GAS-TRANSPORT SYSTEM WITH ADDITIONAL METRIC CONDITIONS AND REVERSIBLE PIPELINES

Snezhin A.N., Petrov S.V.

Company «Gazprom development», Moscow, e-mail: A.Snezhin@gpr.gazprom.ru,
S.Petrov@gpr.gazprom.ru

The most actual and daunting problem facing computer complexes, decisive streaming tasks, is a task on the distribution of flows. After input of restrictions throughput and control actions this task by definition to becomes task of flows control, which includes several types of streaming tasks – transport tasks, the task of determining the existence of flow, the tasks of the search for a generalized flow, etc. In the article «Algorithm for optimal distribution of gas flows in closed the gas-transport system» was submitted by the original mathematical model and realizing her method for calculating the optimal allocation of gas flows in difficult close system of gas pipelines with out taking into account values GMS. In it also has been presented the theorem about the decision on a reversible arcs received during the development of a method. In present article a proof of the put forward theorem and the detailed solution of the task managing distribution of gas flows with reversible arcs and taking into account values of GMS.

Keywords: mathematical model; theorem; proof; the distribution of gas flows; reversible gas pipeline; Gas measuring station (GMS); Gas-transport system (GTS; technically possible productivity (TPP)

Наиболее актуальной и сложной проблемой, стоящей перед потоковыми комплексами является задача о распределении потоков. При вводе ограничений пропускной способности и управляющих воздействий эта задача по определению [1, 4] становится задачей управления потоками, включающая в себя сразу несколько типов потоковых задач – транспортные задачи, задачи определения существования потока, задачи о поиске обобщенного потока и пр. В ходе поиска решения одной из таких задач – задачи распределения потоков газа в сложной системе газопроводов с учетом пропускной способности и управляющих воздействий, был разработан новый оригинальный метод решения задачи управления потоками, позволяющий находить решение с учетом условий, возникающих в реально действующих потоковых системах. В статье «Алгоритм управления распределением потоков газа в замкнутой газотранспортной системе» была представлена оригинальная

математическая модель и реализующий ее метод расчета оптимального распределения потоков газа в сложной замкнутой системе газопроводов без учета значений ГИС. Также в ней была представлена полученная в ходе разработки метода теорема о решении на реверсивных дугах. В настоящей статье приводится доказательство выдвинутой теоремы и разбирается решение задачи управления распределением потока газа с реверсивными дугами и с учетом значений ГИС.

Основные определения и доказательство теоремы

Напомним постановку задачи для газотранспортной системы без реверсивных дуг. Пусть символ ij обозначает дугу с началом i и концом j . Обозначим через x_{ij} переменную величину газового потока в начале дуги ij . По определению для нереверсивной дуги величина x_{ij} всегда неотрицательна. Это значит, что газ течёт по дуге из начала

i в конец j . Пусть g_{ij} есть поступление/распределение на дуге ij . Причём, для величины g_{ij} – используем знак «+», если на дуге поступление – приток, и знак «-», если на дуге распределение – отток. Будем считать, что поступление/распределение происходит на середине дуги. Это предположение является важным для описанного метода решения задачи. С учётом сделанных обозначений поток с середины до конца дуги равен $x_{ij} + g_{ij}$. Пусть c_{ij} – это длина газопровода, который соединяет вершину i с вершиной j . Тогда целевая функция, которая является по сути ТТР, будет иметь следующий вид:

$$\sum_{ij} c_{ij} x_{ij}. \quad (1)$$

Здесь и в дальнейшем берутся только те индексы i и j , для которых существуют дуги.

В постановку задачи линейного программирования также входит условие баланса в узлах:

$$\sum_i x_{ij} - \sum_k x_{jk} = f_j - \sum_i g_{ij}. \quad (2)$$

где j номер узла газотранспортной системы; f_j – поступление/распределение в узле j («+» отток, «-» приток) и условие положительности знака потока на дуге в случае отсутствия реверсивных дуг:

$$x_{ij} \geq 0. \quad (3)$$

Сформулируем основной результат, доказательство которого будет приведено ниже:

Теорема. Решение, полученное при условии, что разрешается дополнительно хотя бы одна реверсивная дуга, заведомо даёт результат подсчета ТТР не хуже, чем при отсутствии разрешения на реверс этой дуги, либо позволяет решить задачу, у которой не было решения, при изначально заданных условиях.

Замечание: Предполагаем далее, что имеется хотя бы 1 дуга, следовательно, не менее 2 узлов.

Доказательство теоремы разобьём на несколько утверждений и лемму.

Лемма. Пусть имеется две задачи линейного программирования в стандартной форме (см. [2]) у которых различаются только целевые функции. Первая целевая функция имеет вид:

$$\sum_l c_l x_l, \quad (4)$$

вторая имеет вид:

$$\sum_l c_l x_l + v, \quad (5)$$

где v есть произвольная действительная константа. Тогда решение $\bar{x}^{(1)}$ первой зада-

чи, на котором достигается \min линейной формы (4) является решением второй задачи и на нем целевая функция (5) также достигается \min .

Доказательство. Если $\bar{x}^{(1)}$ оптимальное решение первой задачи, тогда оно удовлетворяет всем условиям и ограничениям и верно равенство:

$$\sum_l c_l x_l = \min_1. \quad (6)$$

Это значит, что для любого допустимого решения x' имеем:

$$\sum_l c_l x'_l \geq \sum_l c_l x_l^{(1)}. \quad (7)$$

Пусть $\bar{x}^{(2)}$ есть решение второй задачи, тогда

$$\sum_l c_l x_l^{(2)} + v = \min_2 \quad (8)$$

следовательно,

$$\sum_l c_l x_l^{(1)} + v \geq \sum_l c_l x_l^{(2)} + v$$

по определению минимума для второй задачи. Отсюда получаем, что

$$\sum_l c_l x_l^{(1)} \geq \sum_l c_l x_l^{(2)}.$$

С другой стороны из формулы (7) следует, что

$$\sum_l c_l x_l^{(1)} \leq \sum_l c_l x_l^{(2)}.$$

Учитывая эти два неравенства, получаем:

$$\sum_l c_l x_l^{(1)} = \sum_l c_l x_l^{(2)}.$$

Поэтому

$$\sum_l c_l x_l^{(1)} + v = \sum_l c_l x_l^{(2)} + v = \min_2.$$

Т.е. $\bar{x}^{(1)}$ является решением второй задачи. Доказательство леммы завершено.

Формула (1) фактически означает, что при подсчёте ТТР поток не меняется при прохождении по дуге. Запишем новую целевую функцию, с учётом того, что дойдя до середины дуги, величина потока меняется.

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} x_{ij} + \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + g_{ij}) \right]. \quad (9)$$

Утверждение 1. При одинаковом векторе ограничений, матрице коэффициентов задачи линейного программирования и фиксированных поступлений/распределений на дугах g_{ij} , если найден \min линейной формы (1), то на нем линейная форма (9) принимает минимальное значение.

Доказательство. Преобразуем формулу (9)

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} x_{ij} + \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + g_{ij}) \right] = \sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} x_{ij} + \frac{c_{ij}}{2} x_{ij} + \frac{c_{ij}}{2} g_{ij} \right] = \sum_{ij} \left[c_{ij} x_{ij} + \frac{c_{ij}}{2} g_{ij} \right] =$$

$$= \sum_{ij} c_{ij} x_{ij} + \frac{1}{2} \sum_{ij} c_{ij} g_{ij} = \sum_{ij} c_{ij} x_{ij} + v,$$
(10)

где $v = \frac{1}{2} \sum_{ij} c_{ij} g_{ij}$ – есть константа. Условие

Леммы выполняется, что завершает доказательство утверждения 1.

Пусть дуга ij объявлена реверсивной. Добавим (в центре дуги) новую вершину с новым номером $k = k(ij)$. С учетом введенной точки дугу ij заменим на 4 новые дуги ik, kj, ki, jk . Будем считать, что поступление или распределение газа g_{ij} на дуге ij переходит в поступление или распределение газа f_k в узле $k = k(ij)$, то есть

$$f_k \stackrel{def}{=} f_{k(ij)} = -g_{ij}.$$

Определим новые переменные, которые могут принимать любые действительные значения $y_{ij}^h \stackrel{def}{=} x_{ik} - x_{ki}$ и $y_{ij}^k \stackrel{def}{=} x_{kj} - x_{jk}$. Значение переменной y_{ij}^h – поток на первой половине дуги ij , значение переменной y_{ij}^k – поток на второй половине дуги ij . Учитывая знаки переменных y_{ij}^k, y_{ij}^h , получаем 4 варианта потока газа на реверсивной дуге (рис. 1).

Для нереверсивных дуг $y_{ij}^h \stackrel{def}{=} x_{ij}$ и $y_{ij}^k \stackrel{def}{=} x_{ij} + g_{ij}$. Длины новых 4 дуг положим 1/2 старой:

$$c_{ik} = c_{kj} = c_{jk} = c_{ki} \stackrel{def}{=} \frac{c_{ij}}{2}.$$

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} |y_{ij}^h| + \frac{c_{ij}}{2} |y_{ij}^k| \right] = \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (|x_{ij}| + |x_{ij} + g_{ij}|) + c_{i_0k} |x_{i_0k} - x_{ki_0}| + c_{k_0j_0} |x_{k_0j_0} - x_{j_0k}| \leq$$

$$\leq \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + \frac{c_{i_0j_0}}{2} (x_{i_0k} + x_{ki_0} + x_{k_0j_0} + x_{j_0k}) =$$

$$= \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + c_{i_0k} x_{i_0k} + c_{ki_0} x_{ki_0} + c_{k_0j_0} x_{k_0j_0} + c_{j_0k} x_{j_0k}.$$
(12)

Для дальнейшего рассмотрения будем предполагать, что решение задачи без реверсивных дуг существует. Обозначим его x_m , а значение целевой функции на нем через \min .

Утверждение 2. Для задачи с объявленной реверсивной дугой i_0j_0 существует по-

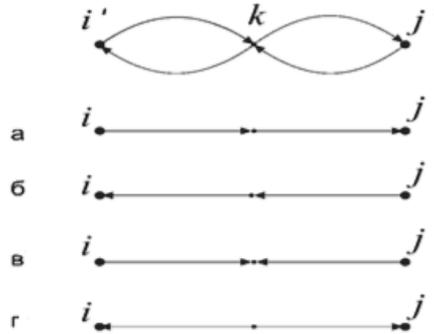


Рис. 1. Возможные направления потоков газа на реверсивной дуге (на рисунке i – начало газопровода, j – конец газопровода):
 а – поток идет от начала к концу;
 б – поток идет от конца к началу (реверс);
 в – встречный поток (реверс на конце);
 г – разнонаправленный поток (реверс на начале – газопровод становится донором за счет запаса газа)

Для целевой функции ТТР в случае отрицательных значений на «половинках» дуг формула расчёта включает модули величин, так как ТТР не зависит от направления течения потока:

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} |y_{ij}^h| + \frac{c_{ij}}{2} |y_{ij}^k| \right].$$
(11)

Обозначим через i_0j_0 реверсивную дугу, тогда учитывая, что $x_{ij} \geq 0, x_{ij} + g_{ij} \geq 0$ и свойство $|a - b| \leq |a + b|$, если $a, b \geq 0$, имеем оценку:

ток $\overline{x^{(l)}}$, на котором целевая функция задачи с реверсом равна \min целевой функции задачи без реверса.

Доказательство. По построению имеем:

$$g_{i_0k} = g_{ki_0} = g_{k_0j_0} = g_{j_0k} = 0,$$
(13)

поскольку все поступления и распределения перенесены на центр дуги. На реверсивных дугах оставим старые значения потока x_m . На новых дугах, полученных в результате добавления реверса, зададим следующие значения потока газа:

$$\begin{aligned} x_{i_0k} &\stackrel{def}{=} x_{i_0j_0}; & x_{kj_0} &\stackrel{def}{=} x_{i_0j_0} + g_{i_0j_0}; \\ x_{ki_0} &\stackrel{def}{=} 0; & x_{j_0k} &\stackrel{def}{=} 0. \end{aligned} \quad (14)$$

Подставим эти значения в последнее равенство оценки (12):

$$\begin{aligned} &\sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + c_{i_0k} x_{i_0k} + c_{ki_0} x_{ki_0} + c_{kj_0} x_{kj_0} + c_{j_0k} x_{j_0k} = \\ &= \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + c_{i_0k} x_{i_0j_0} + c_{ki_0} 0 + c_{kj_0} (x_{i_0j_0} + g_{i_0j_0}) + c_{j_0k} 0 = \\ &= \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} \left(\begin{matrix} x_{ij} + \\ x_{ij} + g_{ij} \end{matrix} \right) + c_{i_0k} x_{i_0j_0} + c_{kj_0} (x_{i_0j_0} + g_{i_0j_0}) = \\ &= \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + \frac{c_{i_0j_0}}{2} x_{i_0j_0} + \frac{c_{i_0j_0}}{2} (x_{i_0j_0} + g_{i_0j_0}) = \\ &= \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + \frac{c_{i_0j_0}}{2} (x_{i_0j_0} + x_{i_0j_0} + g_{i_0j_0}) = \\ &= \sum_{ij} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}). \end{aligned} \quad (15)$$

Используя условие (13) можно записать:

$$\begin{aligned} &\sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + c_{i_0k} x_{i_0k} + c_{ki_0} x_{ki_0} + c_{kj_0} x_{kj_0} + c_{j_0k} x_{j_0k} = \\ &= \sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + \frac{c_{i_0k}}{2} (x_{i_0k} + x_{i_0k} + g_{i_0k}) + \frac{c_{ki_0}}{2} (x_{ki_0} + x_{ki_0} + g_{ki_0}) + \\ &\quad + \frac{c_{kj_0}}{2} (x_{kj_0} + x_{kj_0} + g_{kj_0}) + \frac{c_{j_0k}}{2} (x_{j_0k} + x_{j_0k} + g_{j_0k}). \end{aligned} \quad (16)$$

Учитывая (13)–(16) имеем:

$$\begin{aligned} &\sum_{ij/i_0j_0} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + \frac{c_{i_0k}}{2} (x_{i_0k} + x_{i_0k} + g_{i_0k}) + \frac{c_{ki_0}}{2} (x_{ki_0} + x_{ki_0} + g_{ki_0}) + \\ &\quad + \frac{c_{kj_0}}{2} (x_{kj_0} + x_{kj_0} + g_{kj_0}) + \frac{c_{j_0k}}{2} (x_{j_0k} + x_{j_0k} + g_{j_0k}) = \sum_{ij} \frac{c_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}). \end{aligned} \quad (17)$$

Поэтому в задаче с реверсом есть поток, на котором достигается min задачи без реверса.

Утверждение 3. Для задачи с объявленной реверсивной дугой i_j_0 построенный поток $x^{(l)}$, есть допустимое решение новой задачи линейного программирования.

Доказательство. Рассмотрим, как меняется система уравнений баланса в узлах для задачи с добавленной реверсивной дугой.

Появляется новое уравнение условия баланса для узла с номером k :

$$\begin{aligned} &x_{i_0k} + x_{j_0k} - x_{ki_0} - x_{kj_0} = x_{i_0j_0} + 0 - 0 - (x_{i_0j_0} + g_{i_0j_0}) = \\ &= x_{i_0j_0} - x_{i_0j_0} - g_{i_0j_0} = -g_{i_0j_0} = f_k = f_k - (g_{i_0k} + g_{j_0k}). \end{aligned} \quad (20)$$

$$x_{i_0k} + x_{j_0k} - x_{ki_0} - x_{kj_0} = f_k, \quad (18)$$

где $k = k(i_j_0)$, а $f_k = -g_{i_0j_0}$ (см. рис. 1). Учитывая условия (11) можно записать уравнение (18) в виде:

$$x_{i_0k} + x_{j_0k} - x_{ki_0} - x_{kj_0} = f_k - (g_{i_0k} + g_{j_0k}). \quad (19)$$

Проверим, что поток с условиями (13)–(14) удовлетворяет уравнению (19). Для этого просто подставим заданные значения в обе части уравнения и получим равенство:

Уравнение условие баланса (2) в узле i_0 для нереверсивной дуги $i_0 j_0$ имеет вид:

$$\sum_s x_{si_0} - \sum_l x_{i_0 l} = f_{i_0} - \sum_s g_{si_0}. \quad (21)$$

При добавлении признака реверса уравнение (2) в узле i_0 приобретает вид:

$$\begin{aligned} \sum_s x_{si_0} + x_{ki_0} - \sum_{l, l \neq j_0} x_{i_0 l} - x_{i_0 k} &= \sum_s x_{si_0} + 0 - \sum_{l, l \neq j_0} x_{i_0 l} - x_{i_0 k} = \\ &= \sum_s x_{si_0} - \sum_l x_{i_0 l}. \end{aligned} \quad (23)$$

$$f_{i_0} - \sum_s g_{si_0} - x_{ki_0} = f_{i_0} - \sum_s g_{si_0} - 0 = f_{i_0} - \sum_s g_{si_0}. \quad (24)$$

Учитывая равенства (21), (23), (24), получаем, что указанный поток удовлетворяет уравнению (22). Аналогично для конца дуги j_0 имеем уравнение баланса вида (2)

Проверим, что поток с условиями (12)-(13) удовлетворяет уравнению (22). Подставим значения потока в обе части уравнения (22):

$$\sum_s x_{sj_0} - \sum_l x_{j_0 l} - 0 = f_{j_0} - \sum_s g_{sj_0}. \quad (25)$$

При добавлении признака реверса уравнение (2) в узле j_0 приобретает вид:

$$\sum_{s, s \neq i_0} x_{sj_0} + x_{kj_0} - \sum_l x_{j_0 l} - x_{j_0 k} = f_{j_0} - \sum_{s, s \neq i_0} g_{sj_0} - g_{kj_0}. \quad (26)$$

Проверим, что поток с условиями (13)-(14) удовлетворяет уравнению (26). Действуя аналогично, получаем:

$$\begin{aligned} \sum_{s, s \neq i_0} x_{sj_0} + x_{kj_0} - \sum_l x_{j_0 l} - x_{j_0 k} &= \sum_{s, s \neq i_0} x_{sj_0} + x_{i_0 j_0} + g_{i_0 j_0} - \sum_l x_{j_0 l} - 0 = \\ &= \sum_s x_{sj_0} + g_{i_0 j_0} - \sum_l x_{j_0 l} = f_{j_0} - \sum_s g_{sj_0} + g_{i_0 j_0}; \end{aligned} \quad (27)$$

$$f_{j_0} - \sum_{s, s \neq i_0} g_{sj_0} - g_{kj_0} = f_{j_0} - \sum_{s, s \neq i_0} g_{sj_0} - 0 = f_{j_0} - \sum_s g_{sj_0} + g_{i_0 j_0}. \quad (28)$$

Учитывая равенства (25), (27), (28), получаем, что указанный поток удовлетворяет уравнению (26). Остальные условия (уравнения) выполняются автоматически, так как по построению данного решения оно удовлетворяет тем уравнениям, которые не менялись.

Объединив вместе Утверждения 2 и 3, получаем.

$$\begin{aligned} C^{(r)}(\bar{x}) \stackrel{def}{=} \sum_{ij \in i_0 j_0} \frac{C_{ij}}{2} (x_{ij} + x_{ij} + g_{ij}) + \frac{C_{ik}}{2} (x_{i_0 k} + x_{i_0 k} + g_{i_0 k}) + \\ + \frac{C_{ki_0}}{2} (x_{ki_0} + x_{ki_0} + g_{ki_0}) + \frac{C_{kj_0}}{2} (x_{kj_0} + x_{kj_0} + g_{kj_0}) + \frac{C_{j_0 k}}{2} (x_{j_0 k} + x_{j_0 k} + g_{j_0 k}). \end{aligned} \quad (29)$$

Оптимальное решение $\bar{x}_m^{(r)}$ задачи с реверсом, очевидно, удовлетворяет условию:

$$C^{(r)}(\bar{x}_m^{(r)}) \leq C^{(r)}(\bar{x}^{(r)}). \quad (30)$$

Утверждение 5. Для любого решения $\bar{x}^{(r)}$ задачи с реверсом дуги $i_0 j_0$ верно, что решение в новых переменных y_{ij}^H и y_{ij}^K является допустимым решением задачи, где поток на дуге $i_0 j_0$ разделён на два с одним из направлений как на рис. 1 (а-г).

Утверждение 4. Для задачи с объявленной реверсивной дугой $i_0 j_0$, построенный поток $\bar{x}^{(r)}$ есть допустимое решение новой задачи. Значение новой целевой функции на нем совпадает с min целевой функции задачи без реверса.

Обозначим новую целевую функцию для задачи с реверсивной дугой:

Доказательство. Проверим, что это верно для всех вершин, кроме i_0 и j_0 . Для этого уравнения вида (2) преобразуем следующим образом:

$$\begin{aligned} \sum_i x_{ij} - \sum_k x_{jk} &= f_j - \sum_i g_{ij}; \\ \sum_i (x_{ij} + g_{ij}) - \sum_k x_{jk} &= f_j; \\ \sum_i y_{ij}^K - \sum_k y_{ij}^H &= f_j. \end{aligned} \quad (31)$$

Проверим согласование потока в середине дуги i_0j_0 . Это следует из преобразования равенства (18)

$$\begin{aligned} x_{i_0k} + x_{j_0k} - x_{ki_0} - x_{kj_0} &= f_k; \\ (x_{i_0k} - x_k) - (x_{kj_0} - x_{j_0k}) &= -g_{i_0j_0}; \\ y_{i_0j_0}^H - y_{i_0j_0}^K &= -g_{i_0j_0}; \\ y_{i_0j_0}^H + g_{i_0j_0} &= y_{i_0j_0}^K. \end{aligned} \tag{32}$$

Проверим согласование потока в вершине i_0 . Для этого преобразуем уравнение (20)

$$\begin{aligned} \sum_s x_{si_0} + x_{ki_0} - \sum_{l, l \neq j_0} x_{i_0l} - x_{i_0k} &= f_{i_0} - \sum_s g_{si_0} - g_{ki_0}; \\ \sum_s x_{si_0} + \sum_s g_{si_0} + x_{ki_0} - \sum_{l, l \neq j_0} x_{i_0l} - x_{i_0k} &= f_{i_0} - 0; \\ \sum_s (x_{si_0} + g_{si_0}) - \sum_{l, l \neq j_0} x_{i_0l} - (x_{i_0k} - x_{ki_0}) &= f_{i_0}; \\ \sum_s y_{si_0}^K - \sum_{l, l \neq j_0} y_{i_0l}^H - y_{i_0j_0}^H &= f_{i_0}; \\ \sum_s y_{si_0}^K - \sum_l y_{i_0l}^H &= f_{i_0}. \end{aligned} \tag{33}$$

Осталось проверить согласование потока в вершине j_0 . Аналогичным образом преобразуем уравнение (26)

$$\begin{aligned} \sum_{s, s \neq i_0} x_{sj_0} + x_{kj_0} - \sum_l x_{j_0l} - x_{j_0k} &= f_{j_0} - \sum_{s, s \neq i_0} g_{sj_0} - g_{kj_0}; \\ \sum_{s, s \neq i_0} x_{sj_0} + \sum_{s, s \neq i_0} g_{sj_0} + x_{kj_0} - x_{j_0k} - \sum_l x_{j_0l} &= f_{j_0} - 0; \\ \sum_{s, s \neq i_0} (x_{sj_0} + g_{sj_0}) + (x_{kj_0} - x_{j_0k}) - \sum_l x_{j_0l} &= f_{j_0}; \\ \sum_{s, s \neq i_0} y_{sj_0}^K + y_{i_0j_0}^K - \sum_l y_{j_0l}^H &= f_{j_0}; \\ \sum_s y_{sj_0}^K - \sum_l y_{j_0l}^H &= f_{j_0}. \end{aligned} \tag{34}$$

Равенства (31)–(34) показывают, что поток, выраженный в новых переменных Y_{ij}^H и Y_{ij}^K , удовлетворяет всем требуемым условиям.

Доказательство Теоремы. Рассмотрим Случай 1, когда решение задачи (1–3) без реверсивных дуг существует, обозначим

это решение символом \overline{x}_m , а значение целевой функции на этом решении через MIN. Пусть дуге i_0j_0 присвоен признак реверса.

Согласно Утверждению 4 существует поток $x^{(l)}$ – допустимое решение задачи с реверсом. Значение новой целевой функции на этом потоке совпадает с MIN целевой функции задачи без реверса:

$$C^{(r)}(\overline{x^{(l)}}) = \text{MIN}.$$

У задачи с реверсом есть оптимальное решение $x_m^{(r)}$, для которого выполнено неравенство (30) $C^{(r)}(\overline{x_m^{(r)}}) \leq C^{(r)}(\overline{x^{(l)}})$. Следовательно, получаем:

$$C^{(r)}(\overline{x_m^{(r)}}) \leq \text{MIN}. \tag{35}$$

Для задачи с реверсом в новых переменных y_{ij}^H, y_{ij}^K в целевую функцию (11) входят модули величин потоков:

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} |y_{ij}^H| + \frac{c_{ij}}{2} |y_{ij}^K| \right].$$

Комбинируя вместе неравенство (12), (16), (29), получаем, что:

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} |\widetilde{y}_{ij}^H| + \frac{c_{ij}}{2} |\widetilde{y}_{ij}^K| \right] \leq C^{(r)}(\overline{x_m^{(r)}}), \tag{36}$$

где величины $\widetilde{y}_{ij}^H, \widetilde{y}_{ij}^K$ вычислены по решению $x_m^{(r)}$. Из неравенств (36) и (37) так же очевидно следует, что:

$$\sum_{ij} \left[\frac{c_{ij}}{2} |\widetilde{y}_{ij}^H| + \frac{c_{ij}}{2} |\widetilde{y}_{ij}^K| \right] \leq \text{MIN}. \quad (37)$$

То есть новое решение не хуже решения без реверса. Кроме того, согласно Утверждению 5 решение $\widetilde{y}_{ij}^H, \widetilde{y}_{ij}^K$ является допустимым решением задачи, где поток на дуге i_0j_0 разделён на два. Таким образом, все ограничения соблюдены, и Теорема 1 доказана для

первого случая при добавлении реверса на 1 дугу. Случай 2, когда изначальная задача не имела решения, а после добавления реверса на дугу решение появилось, показан на рис. 2, где приведен один из возможных вариантов данного случая.

Если по условию задачи признак реверса получают несколько дуг, то проводя аналогичные рассуждения можно доказать все утверждения, где в формулировке будут несколько дуг с реверсом. Если дуги с реверсом не имеют общих вершин, то добавляются новые уравнения и доказательства проводятся по той же схеме.

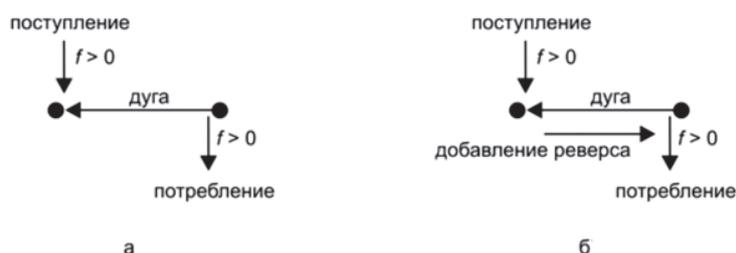


Рис. 2. Пример решение задачи с введением условия реверса дуги:
а – дуга не реверсивная – решения нет; б – введение реверса дуги дает решение задачи

Пусть также есть реверсивные дуги i_0v_0 и v_0t_0 с общей вершиной v_0 . Обозначим через $k_1 = k_1(v_0t_0)$ середину дуги i_0v_0 и через $k_2 = k_2(v_0t_0)$ середину дуги v_0t_0 . Покажем для этого случая схему доказательства на при-

мере Утверждения 5. Уравнение баланса (2) в узле v_0 для случая без реверса

$$\sum_s x_{sv_0} - \sum_l x_{v_0l} = f_{v_0} - \sum_s g_{sv_0}. \quad (38)$$

При добавлении признаков реверса уравнение (2) в узле v_0 приобретает вид:

$$\begin{aligned} \sum_{s, s \neq i_0} x_{sv_0} + x_{k_1v_0} + x_{k_2v_0} - \sum_{l, l \neq i_0} x_{v_0l} - x_{v_0k_2} - x_{v_0k_1} = \\ = f_{v_0} - \sum_s g_{s, s \neq i_0 v_0} - g_{k_1 v_0} - g_{k_2 v_0}. \end{aligned} \quad (39)$$

Проверим согласование потока в узле v_0 , преобразуя равенство (39)

$$\begin{aligned} \sum_{s, s \neq i_0} x_{sv_0} + \sum_{s, s \neq i_0} g_{sv_0} + x_{k_1v_0} - x_{v_0k_1} - \sum_{l, l \neq i_0} x_{v_0l} + x_{k_2v_0} - x_{v_0k_2} = \\ = f_{v_0} - 0 - 0; \\ \sum_{s, s \neq i_0} (x_{sv_0} + g_{sv_0}) + (x_{k_1v_0} - x_{v_0k_1}) - \sum_{l, l \neq i_0} x_{v_0l} - (x_{v_0k_2} - x_{k_2v_0}) = f_{v_0}; \\ \sum_{s, s \neq i_0} y_{sv_0}^K + y_{i_0v_0}^K - \sum_{l, l \neq i_0} y_{v_0l}^H - y_{v_0j_0}^H = f_{v_0}; \\ \sum_s y_{sv_0}^K - \sum_l y_{v_0l}^H = f_{v_0}. \end{aligned} \quad (40)$$

Теорема доказана.

Осталось заметить, что если в узле сходятся несколько (больше 2) реверсивных дуг, то записывая условие баланса в этом узле и аналогично группируя члены уравнений или неравенств, получаем требуемые утверждения во всех возможных случаях.

Описание метода подключения ГИС для газотранспортной системы

Рассмотрим, для начала, газотранспортную систему без реверсивных дуг. Пусть на некоторых дугах имеются газо-измерительные станции – ГИС. В результате проведения замеров на дугах могут быть либо

точные данные потока газа, либо значение в диапазоне. Задача: найти оптимальное по заданному критерию распределение газа с учетом новых условий замеров на ГИС. Определим вектор $\{gmsT_{ij}\}$, который для некоторых дуг, где есть ГИС, равен 1, а остальные координаты равны 0. Идея решения в том, что ставятся ограничения на значения переменных, которые моделируют поток. Рассмотрим два случая.

Случай А. Значение потока на дуге имеет постоянное (не отрицательное) значение, обозначается gms_{ij} . В виде формул это можно записать так:

$$x_{ij} = + gms_{ij}. \quad (41)$$

Используя описанное выше соответствие индексов T , имеем

$$\begin{aligned} T: gms_{ij} = gms_{T(ij)} &\rightarrow gms_T; \\ T: gmsT_{ij} = gmsT_{T(ij)} &\rightarrow gmsT_T. \end{aligned} \quad (42)$$

Поэтому условие на ГИС можно задать так:

$$x_{l_i} = gms_{l_i}, \quad (43)$$

где l_i есть некоторое подмножество множества номеров дуг.

Пусть число дуг с ГИС равно Z . Тогда $i = 1, 2, \dots, Z$. И вектор длины n :

$$\overline{gmsT} = (1, \dots, 1, \dots, 0, 1, \dots)^{tr}, \quad (44)$$

где единицы стоят на местах с номерами l_i , и n – число дуг.

Равенства для нашего метода следует заменить на два неравенства:

$$x_{l_i} \leq gms_{l_i}, \quad -x_{l_i} \leq -gms_{l_i}. \quad (45)$$

По условию задачи ГИС могут быть в начале или в конце дуги. Вектор GIE_l обозначает, где находится ГИС: в начале дуги –

$$0 \leq + gms_{ij} - Dev_{ij} \cdot gms_{ij} \leq x_{ij} \leq + gms_{ij} + Dev_{ij} \cdot gms_{ij}. \quad (47)$$

В этом случае задано, что $0 \leq Dev_{ij} \leq 1$.

Используя описанное выше соответствие индексов T , имеем

$$T: Dev_{ij} = Dev_{Tij} \rightarrow Dev_T. \quad (48)$$

Поэтому условие на ГИС можно задать следующим образом:

$$gms_{l_i} - Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i} \leq x_{l_i}.$$

3) ГИС в начале дуги:

$$0 \leq +gms_{l_i} - Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i} \leq x_{l_i} \leq +gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i};$$

4) ГИС в конце дуги:

$$0 \leq -g_{l_i} + gms_{l_i} - Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i} \leq x_{l_i} \leq -g_{l_i} + gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}.$$

координата равна 0 или в конце дуги – координата равна 1. Математически это можно записать так:

$$1) \text{ ГИС в начале дуги: } x_{l_i} = gms_{l_i},$$

$$2) \text{ ГИС в конце дуги: } x_{l_i} + g_{l_i} = gms_{l_i}.$$

Тогда

$$1) x_{l_i} \leq gms_{l_i}, \quad -x_{l_i} \leq -gms_{l_i}.$$

$$2) x_{l_i} \leq -g_{l_i} + gms_{l_i}, \quad -x_{l_i} \leq g_{l_i} - gms_{l_i}.$$

В матричном виде:

$$D_{l_i} x \leq \overline{GMS}_{l_i}^b \text{ или } D_{l_i} x \leq \overline{GMS}_{l_i}^e. \quad (46)$$

где $D_{l_i} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & +1 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & -1 & \dots & 0 \end{pmatrix}$ – матрица

размера $2 \times n$ и l_i столбец не нулевой,

$$\bar{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^{tr};$$

или

$$\overline{GMS}_{l_i}^e (-g_{ij} + gms_{l_i}, g_{ij} - gms_{l_i})^{tr}.$$

Обозначим через D_{gms} матрицу размера $(2 \cdot Z) \times n$ вида

$$\begin{pmatrix} D_{l_1} \\ \dots \\ D_{l_z} \end{pmatrix},$$

а через \overline{GMS} – обозначим вектор

$$\left((\overline{GMS}_{l_1}^y)^{tr} \dots (\overline{GMS}_{l_z}^y)^{tr} \right),$$

где $y \in \{b, e\}$.

Случай В. Значение (положительное) потока на дуге задается значением и диапазоном, обозначается Dev_{ij} . В виде формул это можно записать так:

$$x_{l_i} \leq gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}; \quad (49)$$

Для нашего метода неравенства:

$$gms_{l_i} - Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i} \leq x_{l_i}.$$

$$-x_{l_i} \leq -gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}. \quad (50)$$

Тогда

$$\begin{aligned}
 3) +x_{l_i} &\leq +gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}; & -x_{l_i} &\leq +g_{l_i} - gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}. \\
 -x_{l_i} &\leq -gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}; & \text{В матричном виде получаем:} \\
 4) +x_{l_i} &\leq -g_{l_i} + gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}; & D_{l_i} x &\leq GGMS_{l_i}^b \text{ или } D_{l_i} x \leq GGMS_{l_i}^e, (51)
 \end{aligned}$$

где

$$\overline{GGMS}_{l_i}^b = (gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}, -gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i})^r$$

или

$$\overline{GGMS}_{l_i}^e = (-g_{l_i} + gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i}, g_{l_i} - gms_{l_i} + Dev_{l_i} \cdot gms_{l_i})^r.$$

Обозначим через D_{ggms} матрицу размера $(2 \cdot Z) \times n$ вида:

$$\begin{pmatrix} D_{l_1} \\ \vdots \\ D_{l_z} \end{pmatrix},$$

а через \overline{GGMS} – обозначим вектор

$$\left((\overline{GGMS}_{l_1}^y)^r \dots (\overline{GGMS}_{l_z}^y)^r \right),$$

где $y \in \{b, e\}$.

Теперь можно поставить задачу линейного программирования, которая учитывает метрические характеристики потока, задавая матрицу

$$A''' = \begin{pmatrix} A \\ A' \\ -E \\ E \\ D_{gms} \end{pmatrix},$$

вектор

$$b''' = \begin{pmatrix} b \\ b' \\ g \\ q \\ GGMS \end{pmatrix}$$

и вектор линейной формы $c''' = c'''$.

Перейдем к рассмотрению случая с реверсивными дугами. Нам придётся учитывать знак потока дуги. Знак «+» означает, что поток течёт из начала в конец, знак «-» поток течёт из конца в начало. Также будем учитывать ГИС в начале или конце. Суть метода – поставить ограничения на новые дуги, чтобы потоки на дуге с реверсом совпадали с потоком на новых дугах, то есть моделируется поток на реверсивной дуге.

Случай А. Знак потока «+». Поток совпадает с начальным направлением. Пусть l принимает значения номеров всех дуг.

Если дуга в старой нумерации не реверсивная, тогда используя «старую» матрицу шифратор найдем двойной номер $ij = ij(l)$ и в «новой» матрице смежности в ячейке с номером ij берём значение r . После этого присваиваем $gmsT'_r = gmsT_l$; $GIE'_r = GIE_l$; $gms'_r = gms_l$. В итоге перебираем $n - M$ «старых» дуг, и $n - M$ новых дуг.

Если дуга в старой нумерации суть реверсивная, тогда используя двойной номер $ij = ij(l)$ по матрице «биекции» находим номер $k = k(ij)$ фиктивной вершины.

Случай А. 1. ГИС в начале дуги.

В «новой» матрице смежности из ячеек с номерами ik, kj, jk, ki берём последовательно значения и присваиваем

$$\begin{aligned}
 gms'_{r(ik)} &= gms_l; & gms'_{r(kj)} &= 0; \\
 gms'_{r(ki)} &= 0; & gms'_{r(jk)} &= 0; \\
 GIE'_{r(ik)} &= 0; & GIE'_{r(kj)} &= 0; \\
 GIE'_{r(ki)} &= 0; & GIE'_{r(jk)} &= 0; \\
 gmsT'_{r(ik)} &= 1; & gmsT'_{r(kj)} &= 0; \\
 gmsT'_{r(ki)} &= 1; & gmsT'_{r(jk)} &= 0. \quad (52)
 \end{aligned}$$

Случай А 2. ГИС в конце дуги.

$$\begin{aligned}
 gms'_{r(ik)} &= 0; & gms'_{r(kj)} &= gms_l; \\
 gms'_{r(ki)} &= 0; & gms'_{r(jk)} &= 0; \\
 GIE'_{r(ik)} &= 0; & GIE'_{r(kj)} &= 0; \\
 GIE'_{r(ki)} &= 0; & GIE'_{r(jk)} &= 0; \\
 gmsT'_{r(ik)} &= 0; & gmsT'_{r(kj)} &= 1; \\
 gmsT'_{r(ki)} &= 0; & gmsT'_{r(jk)} &= 1. \quad (53)
 \end{aligned}$$

Случай АА. Знак потока может быть и «+» и «-» на реверсивных дугах. Знак потока «+». Совпадает с начальным направлением. Знак потока «-». Поток течёт в противоположную сторону от начального

направления. (Если знак «+» этот случай описан выше.)

Случай АА. 1. ГИС в начале дуги. Знак потока «» на реверсивной дуге.

$$\begin{aligned} gms'_{r(ik)} &= 0; \quad gms'_{r(kj)} = 0; \\ gms'_{r(ki)} &= |gms_l|; \quad gms'_{r(jk)} = 0; \\ GIE'_{r(ik)} &= 0; \quad GIE'_{r(kj)} = 0; \\ GIE'_{r(ki)} &= 0; \quad GIE'_{r(jk)} = 0; \\ gmsT'_{r(ik)} &= 1; \quad gmsT'_{r(kj)} = 0; \\ gmsT'_{r(ki)} &= 1; \quad gmsT'_{r(jk)} = 0. \end{aligned} \quad (54)$$

Случай АА. 2. ГИС в конце дуги. Знак потока «» на реверсивной дуге.

$$\begin{aligned} gms'_{r(ik)} &= 0; \quad gms'_{r(kj)} = 0; \\ gms'_{r(ki)} &= 0; \quad gms'_{r(jk)} = |gms_l|; \\ GIE'_{r(ik)} &= 0; \quad GIE'_{r(kj)} = 0; \\ GIE'_{r(ki)} &= 0; \quad GIE'_{r(jk)} = 0; \\ gmsT'_{r(ik)} &= 0; \quad gmsT'_{r(kj)} = 1; \\ gmsT'_{r(ki)} &= 0; \quad gmsT'_{r(jk)} = 1. \end{aligned} \quad (55)$$

Случай В. Знак потока «+». Поток совпадает с начальным направлением. Значение ГИС может учитываться в диапазоне.

Случай В. 1. ГИС в начале дуги. Нижняя граница диапазона больше 0.

$$\begin{aligned} gms'_{r(ik)} &= gms_l; \quad gms'_{r(kj)} = 0; \\ gms'_{r(ki)} &= 0; \quad gms'_{r(jk)} = 0; \\ GIE'_{r(ik)} &= 0; \quad GIE'_{r(kj)} = 0; \\ GIE'_{r(ki)} &= 0; \quad GIE'_{r(jk)} = 0; \\ gmsT'_{r(ik)} &= 1; \quad gmsT'_{r(kj)} = 0; \\ gmsT'_{r(ki)} &= 1; \quad gmsT'_{r(jk)} = 0; \\ Dev'_{r(ik)} &= Dev_l; \quad Dev'_{r(kj)} = 0; \\ Dev'_{r(ki)} &= 0; \quad Dev'_{r(jk)} = 0. \end{aligned} \quad (56)$$

Случай В 2. ГИС в конце дуги. Нижняя граница диапазона больше 0.

$$\begin{aligned} gms'_{r(ik)} &= 0; \quad gms'_{r(kj)} = gms_l; \\ gms'_{r(ki)} &= 0; \quad gms'_{r(jk)} = 0; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} GIE'_{r(ik)} &= 0; \quad GIE'_{r(kj)} = 0; \\ GIE'_{r(ki)} &= 0; \quad GIE'_{r(jk)} = 0; \\ gmsT'_{r(ik)} &= 0; \quad gmsT'_{r(kj)} = 1; \\ gmsT'_{r(ki)} &= 0; \quad gmsT'_{r(jk)} = 1; \\ Dev'_{r(ik)} &= 0; \quad Dev'_{r(kj)} = Dev_l; \\ Dev'_{r(ki)} &= 0; \quad Dev'_{r(jk)} = 0. \end{aligned} \quad (57)$$

Случай ВВ. Знак потока может быть и «+» и «» на реверсивных дугах.

Знак потока «+». Поток совпадает с начальным направлением. Знак потока «». Поток течёт в другую сторону от начального направления. Если знак «+» этот случай описан выше.

Случай ВВ 1. ГИС в начале дуги. Знак потока «» на реверсивной дуге. Нижняя граница диапазона больше 0 по модулю.

$$\begin{aligned} gms'_{r(ik)} &= 0; \quad gms'_{r(kj)} = 0; \\ gms'_{r(ki)} &= |gms_l|; \quad gms'_{r(jk)} = 0; \\ GIE'_{r(ik)} &= 0; \quad GIE'_{r(kj)} = 0; \\ GIE'_{r(ki)} &= 0; \quad GIE'_{r(jk)} = 0; \\ gmsT'_{r(ik)} &= 1; \quad gmsT'_{r(kj)} = 0; \\ gmsT'_{r(ki)} &= 1; \quad gmsT'_{r(jk)} = 0; \\ Dev'_{r(ik)} &= 0; \quad Dev'_{r(kj)} = 0; \\ Dev'_{r(ki)} &= Dev_l; \quad Dev'_{r(jk)} = 0. \end{aligned} \quad (58)$$

Случай ВВ 2. ГИС в конце дуги. Знак потока «» на реверсивной дуге. Нижняя граница диапазона больше 0 по модулю.

$$\begin{aligned} gms'_{r(ik)} &= 0; \quad gms'_{r(kj)} = 0; \\ gms'_{r(ki)} &= 0; \quad gms'_{r(jk)} = |gms_l|; \\ GIE'_{r(ik)} &= 0; \quad GIE'_{r(kj)} = 0; \\ GIE'_{r(ki)} &= 0; \quad GIE'_{r(jk)} = 0; \\ gmsT'_{r(ik)} &= 0; \quad gmsT'_{r(kj)} = 1; \\ gmsT'_{r(ki)} &= 0; \quad gmsT'_{r(jk)} = 1; \\ Dev'_{r(ik)} &= 0; \quad Dev'_{r(kj)} = 0; \\ Dev'_{r(ki)} &= 0; \quad Dev'_{r(jk)} = Dev_l. \end{aligned} \quad (59)$$

В результате, заданы все $n + 3 \cdot M \cdot (n + M)$ значений для векторов $\overline{gms'}$; $\overline{GIE'}$; $\overline{gmsT'}$; $\overline{Dev'}$ и задача сведена к предыдущему случаю, где нет реверса.

Постановка задачи линейного программирования для решения симплекс методом завершена.

Заключение

Метод, изложенный в данной работе, позволяет производить постановку разных потоковых задач в зависимости от топологии рассматриваемой газотранспортной системы и граничных условий. В статье обоснована возможность постановки задачи для решения симплекс методом [2, 3] с добавлением признака дуги и с учетом замеров реально проходящего газа через газопроводы. Разработанный метод многовариантен и позволяет оперативно решать

наиболее актуальные задачи потоковых комплексов.

Выражаем благодарность В.М. Простокшишину за внимание к работе и конструктивное обсуждение.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Казак А.С., Русакова В.В., Кудрявцев И.Б., Ратнер Д.А., Кудрявцев А.А. – Обоснование оптимальных вариантов развития и реконструкции газотранспортных систем в условиях неопределенности, – М.: Газпром ВНИИГАЗ, 2010. – 188 с.
2. Карманов В.Г. Математическое программирование: учеб. пособие. – 5-е изд., стереотип. – М.: ФИЗМАТЛИТ, 2004. – 264 с.
3. Кармен Т.Х., Лайзерсон Ч.Е., Ривест Р.Л., Штейн К. – Алгоритмы: построение и анализ: пер. с англ. – 2-е изд. – М.: Издательский дом «Вильямс», 2007. – 1296 с.: ил.
4. Р Газпром 098-2011 Моделирование и оптимизация потоков газа по участкам ГТС для решения задач оперативного диспетчерского управления на основе базы данных ЦПДД ОАО «Газпром».
5. Седжвик Р. Фундаментальные алгоритмы на C++ . Алгоритмы на графах: пер.с англ. – СПб.: ООО «диаСофтЮП», 2002. – 496 с.