

**О СУЩЕСТВОВАНИИ НЕПОДВИЖНЫХ ТОЧЕК НЕЛИНЕЙНЫХ ОПЕРАТОРОВ**

Еленская Е.Ю.

*Пермский государственный университет  
Пермь, Россия*

В теоремах существования неподвижных точек оператора, действующего в некотором пространстве, обычно требуется непрерывность этого оператора. Известны также условия существования неподвижных точек, в которых непрерывность оператора не требуется. Такие условия даются, например, в одной из систем условий теоремы 4.1 работы [2]. Изложим обобщение варианта этой теоремы, в котором непрерывность оператора заменяется непрерывностью его слева.

Пусть  $X$  – банахово пространство,  $\leq$  – полуупорядоченность, порождённая конусом  $K$ .

**Определение.** Оператор  $A: M \rightarrow X$  ( $M \subset X$ ) назовем непрерывным в точке  $x \in M$  слева, если для любой последовательности  $\{x_n\} \subset M$ ,  $x_n \rightarrow x$ ,  $x_n \leq x$  выполняется  $Ax_n \rightarrow Ax$ .

**Теорема 1.** Пусть

1)  $X$  – банахово пространство,  $K$  – правильный конус,  $\leq$  – полуупорядоченность, порожденная конусом  $K$ ,

2)  $u, v \in X$ ,  $u \leq v$ ,  $\langle u, v \rangle$  – конусный отрезок,  $A: \langle u, v \rangle \rightarrow X$ ,  $Au \geq u$ ,  $Av \leq v$ ,

3)  $A$  – монотонен и непрерывен слева на  $\langle u, v \rangle$ .

Тогда существует хотя бы одна неподвижная точка оператора  $A$  на конусном отрезке  $\langle u, v \rangle$ .

В условиях этой теоремы оператор  $A$  может быть разрывным. Укажем одно из возможных приложений этой теоремы к нелинейным интегральным операторам.

**Теорема 2.** Пусть

1)  $k: [a, b] \times [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ , где  $a, b \in \mathbf{R}$ ,  $a < b$ ;  $k$  непрерывна;

2) существует такая непрерывная, не равная тождественно нулю функция  $y: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ ,  $y(t) \geq 0$  при  $t \in [a, b]$ , что  $k(t, s) \geq y(t)k(\tau, s)$  при  $t, s \in [a, b]$ ;

3)  $f: [0, +\infty) \rightarrow [0, +\infty)$ , не убывает и непрерывна слева

4)  $\frac{f(x)}{x} \rightarrow +\infty$  при  $x \rightarrow 0$ ;

$\frac{f(x)}{x} \rightarrow 0$  при  $x \rightarrow +\infty$ .

Тогда существует хотя бы одна неподвижная точка интегрального оператора  $A$ , определенного равенством  $(Ax)(t) =$

$$\int_a^b k(t, s)f(x(s))ds \quad (t, s \in [a, b]), \text{ в пространстве } C[a, b].$$

Таким образом, приведённые теоремы позволяют отказаться от достаточно жёсткого условия непрерывности нелинейного оператора и заменить его непрерывностью слева. Это обобщение можно применить к исследованию краевых задач для нелинейных интегральных операторов.

**СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ:**

1. Треногин В.А. Функциональный анализ. М.: Наука, 2002.
2. Красносельский М.А. Положительные решения операторных уравнений. М.: Физматгиз, 1962.

**НЕЧЕТКИЕ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ ДИ.**

**МЕНДЕЛЕЕВА – А.А. МАРКОВА –**

**Ю.В. ЛИННИКА**

Тарушкин В.Т., Тарушкин П.В., Тарушкина Л.Т.

*Санкт – Петербургский государственный университет*

*Санкт-Петербург, Россия*

Интервальное решение задачи определения параметров  $x_1, x_2$  закона растворимости  $y_2 = x_1 + x_2 z$  азотнокислого натрия  $\text{NaNO}_3$  в виде параллелограмма  $P = \{1(M)\}$  – отрезков прямых  $l$ , параллельных друг другу (включая две стороны  $P$ ), которое приводится в [1], рассматривается в пространственной декартовой системе координат  $Ozyw$ . Здесь  $M = (y, z)$  – любая точка плоскости  $Ozy$ . Поскольку функция принадлежности параллелограмма  $P$ , рассматриваемого как нечеткое множество, имеет вид:

$$m_p(M) = \begin{cases} 1, & M \in P \\ 0, & | M \in P \end{cases}$$

то нечеткое множество, соответствующее  $P$ , будет:

$$\{(M, \mu_p(M))\} \quad (1)$$

(в системе  $Ozyw$  это параллелепипед высоты 1 [2]). Другие нечеткие решения задачи задаются множествами  $A = \{(M, \mu_A(M))\}$ ,  $B = \{(M, \mu_B(M))\}, \dots$ , функции принадлежности которых должны удовлетворять условиям  $\mu_A(M) \leq \mu_p(M)$ ,  $\mu_B(M) \leq \mu_p(M), \dots$  ( $A, B, \dots$  являются подмножествами (1)). Предполагается, что дополнения нечетких решений  $-A, -B, \dots$  совпадают с  $-P$  т.е.

$$-A = -P, -B = -P, \dots \quad (2)$$

Поскольку  $P$  – классическое множество, то  $-P = P$ , откуда из (2) получаем  $-A = P, -B = P, \dots$ , но поскольку  $A \subseteq P, B \subseteq P, \dots$ , то  $A \subseteq -A, B \subseteq -B, \dots$ , т.е. для нечетких решений задачи не выполнен закон двойного дополнения (двойственен в классической теории закону двойного отрицания). Аналогичным обра-

зом можно показать, что не выполнен закон исключенного третьего и закон двойственности, что соответствует подходу конструктивной математики [3]. В заключение авторы считают своим долгом высказать благодарность профессору Г.Г. Меньшикову за внимание к работе.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ:

1. Тарушкин В.Т., Тарушкин П.В., Тарушкина Л.Т. Интервальное решение задачи Д.И.

Менделеева - А.А. Маркова – Ю.В. Линника. Электронная конференция РАЕН “Современные проблемы науки и образования”, 15 – 20 ноября 2006.

2. Кофман А. Введение в теорию нечетких множеств. М.: Изд. “Радио и связь”, 1982.

3. Новиков П.С. Конструктивная математическая логика с точки зрения классической. М.: Изд. “Наука”, 1977.

### Новые информационные технологии и системы

#### ЧАСТОТНАЯ ФИЛЬТРАЦИЯ ИЗОБРАЖЕНИЙ В БАЗИСЕ УОЛША

Асаев А.С., Костров Б.В.

Рязанский государственный радиотехнический  
университет  
Рязань, Россия

Преобразование изображений в плане улучшения качества традиционно ведется в пространственной области, где маски фильтров и алгоритмы преобразования применяются непосредственно к матрице изображения. Существуют и такой метод обработки изображения как частотный анализ. При этом осуществляется переход от непосредственно изображения  $f(n, m)$  к его спектру  $S(x, y)$ , используя некоторый набор базисных функций  $Wal(x, y)$ , согласно формуле

$$S(x, y) = \sum_{n=1}^N \sum_{m=1}^M f(n, m) \cdot Wal(x, n) \cdot Wal(y, m)$$

где  $N, M$  – размер матрицы однократного преобразования изображения (расчет спектра может производиться за несколько шагов постоянным окном  $M \times N$ ). Традиционным подходом считается использование Фурье-преобразования. В ста-

тье [1] показано, что существуют преобразования, выполняющиеся за меньшее время, относительно разложения по Фурье базису, следовательно, потенциально эффективнее. К таким преобразованиям относится разложение в базисе Уолша-Адамара [2]. В данной работе будет рассмотрен метод использования частотных фильтров сглаживания изображений.

В вопросе улучшения качества, в частности сглаживания изображения, рассматривается Гауссов фильтр низких частот, передаточная функция которого для двумерного случая задается формулой

$$H(u, v) = e^{-D^2(u, v)/2D_0^2},$$

где  $D(u, v)$  – расстояние от начала координат обрабатываемого спектра изображения,  $D_0$  – частота среза (ширина гауссовой кривой), а также их модификации. Рассмотрим случай, когда  $D(u, v)$  задается формулой

$$D(u, v) = \sqrt{u^2 + v^2},$$

где  $u$  и  $v$  – координаты спектра изображения. Исходное изображение (а), результат (б) и срез передаточной функции фильтра (в) показаны на рисунке 1.

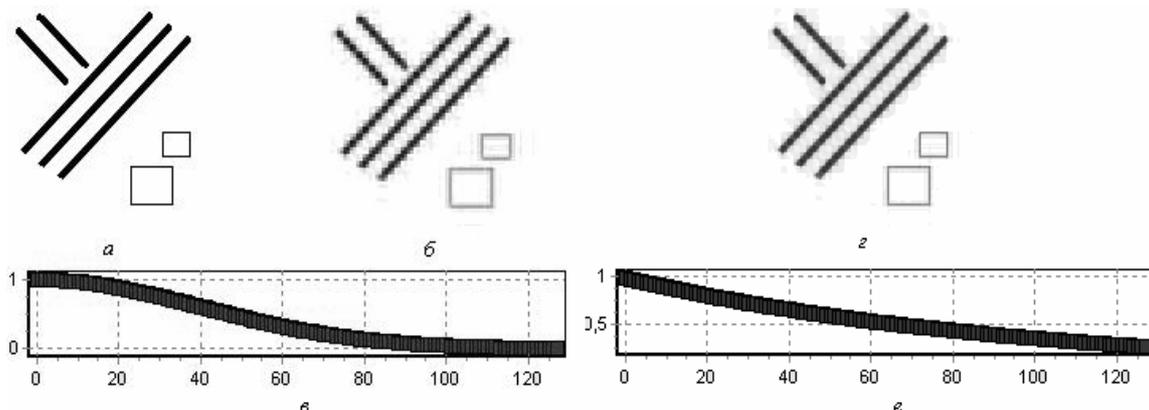


Рис. 1. Сглаживание изображения